

EYESI

офтальмохирургический симулятор

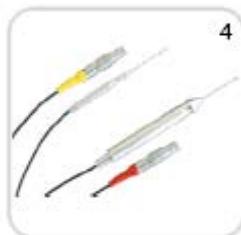
Хирургические интерфейсы

Хирургический интерфейс – это необходимый компонент системы симулятора EYESI. Имеются два интерфейса для обучения хирургии на передней и задней камерах. Замена хирургического интерфейса проста и может быть осуществлена за несколько секунд.



1. Хирургическая голова с для отработки катарактальной хирургии

2. Набор инструментов для хирургии катаракты



3. Витреоретинальная хирургическая голова

4. Витреоретинальный набор инструментов



5. Витреоретинальный интерфейс глаза

6. Ножная педаль для дополнительных аппаратов

7. Система в сборе



EYESI

офтальмохирургический симулятор

Хирургические интерфейсы

Модульный дизайн EYESI позволяет оснащать одну платформу симулятора EYESI обоими хирургическими интерфейсами для обучения хирургии на передней и задней камерах. Замена хирургического интерфейса (1 и 2, 3 и 4) проста и может быть осуществлена за несколько секунд путем подсоединения интерфейса головы и инструментов к аппаратной панели основного устройства.

Набор хирургического интерфейса состоит из соответствующего программного обеспечения (катарактного или витреоретинального), хирургического интерфейса головы (1, 3) с моделью глаза (5) и набора инструментов (2, 4) для соответствующего интерфейса. Ножная педаль аппарата (6) используется для управления различными инструментами во время виртуальной офтальмохирургии.

Установка хирургической головы и инструментов проста. Они подсоединяются к платформе EYESI через аппаратную панель (7). Вариант хирургической головы автоматически распознаются системой. Замена хирургического интерфейса и инструментов может быть осуществлена даже во время работы EYESI. Как и хирургический интерфейс головы, ножная педаль аппарата и ножная педаль микроскопа подключаются путем подсоединения к основному устройству EYESI.